

# 胡斯特

手机：(+81) 08091659744 · 邮箱：hu.site.es@osaka-u.ac.jp



## 教育背景

大阪大学 (日本大阪), Systems Innovation, 博士	2021.10 - 2025.09
约翰霍普金斯大学 (美国马里兰州), 机械工程, 硕士	2017.09 - 2019.05
上海交通大学 (中国上海), 机械工程-试点班, 学士	2013.09 - 2017.07
• 第二专业: 日语	
• GPA: 3.77/4.3 (4/54, 前 10%)	

## 研究方向

可解释的自主机器人: 人机交互, 世界模型, 可解释性  
机器人操作: 强化学习, 模仿学习, 扩散策略

## 工作经历

大阪大学 (日本大阪), 特任研究员	2025.10 - 至今
• 基础工学研究科吉川研究室	
• 参与 <i>Moonshot</i> 目标 1 研究开发项目: 创建任何人都能活跃的 AVATAR 共生社会 (PM: 石黑浩教授) 的相关研究与开发工作	
华为技术有限公司 (中国东莞), 单板硬件和光技术工程师	2019.09 - 2021.09
• 接入网硬件光接入技术开发组	
• (2020.04 - 2021.04) 设计了一种新型 Combo OLT 小型化光器件, 通过结构优化显著提升耦合效率与机械可靠性, 实现高集成、小体积设计	
• (2019.12 - 2021.09) 基于 Python、Tcl 和 Ruby 优化现有自动化测试系统, 并开发新的光模块测试框架, 实现对 80% 以上测试场景的覆盖, 整体测试效率提升约 50%	
• (2019.09 - 2020.09) 主导搭建光器件打样实验室, 显著提升新产品开发效率, 支持 10 余款新产品的快速验证	
• (2019.09 - 2020.09) 提出并设计 GPON ONU BOSA 的降本方案, 成功降低成本约 10%, 并已应用于下一代 GPON 产品; 该成果获 2020 年华为松山湖研究所创新大赛优秀奖	

## 研究经历

大阪大学, 吉川研究室	2025.10 - 至今
• 特任研究员	
• 结合基础模型与模仿学习方法, 提升自主机器人策略的性能与可解释性	
大阪大学, 长井研究室/吉川研究室	2021.10 - 2025.10
• 博士研究生, 指导教授: 长井隆行教授/吉川雄一郎教授	
• 提出基于语言与视觉输入的机器人自主任务执行框架, 实现无专家示范的多任务执行, 提升泛化能力与可解释性	
• 基于世界模型开发自主机器人的解释生成方法, 提升策略的性能与可解释性	
约翰霍普金斯大学	2021.10 - 2025.10
• 硕士研究生, 指导教授: Dennice Gayme 教授	
• 设计并实现自平衡机器人的姿态控制与基于激光雷达的 SLAM 系统, 并研究其与机械臂的多系统协同与协调控制	

## 论文发表

---

**TARAD: Task-Aware Robot Affordance-centric Diffusion Policy Learned from LLM-Generated Demonstrations** *RA-L* 2025.08

- 作者: Site Hu, Takayuki Nagai, Takato Horii
- 将于 ICRA 2026 poster session 报告

**Adaptive and Transparent Decision-Making in Autonomous Robots Through Graph-Structured World Models** *Advanced Robotics* 2024.10

- 作者: Site Hu, Takato Horii, Takayuki Nagai

**Explainable autonomous robots in continuous state space based on graph-structured world model** *Advanced Robotics* 2023.07

- 作者: Site Hu, Takayuki Nagai
- 并于 ICRA 2023 workshop 'Avatar-Symbiotic Society' 报告

## 获奖情况

---

华为松研所创新大赛优秀奖	2020
华为明日之星奖	2020
华为明日之星奖	2019
第八期上海交大大学生创新实践计划优秀项目奖	2014

## 技能

---

编程: Python、C/C++、MATLAB、PyTorch、Docker、TypeScript、Next.js、Ruby、Tcl

工程: ABAQUS、SolidWorks、Siemens NX、AutoCAD

其他: 持有中国及日本有效机动车驾驶证

## 语言

---

英语: 熟练, (TOEFL-iBT: 99/120, 2016; GRE: 318/340, 2016; CET-6, 2014)

日语: 熟练, (JLPT N1: 133/180, 2016)